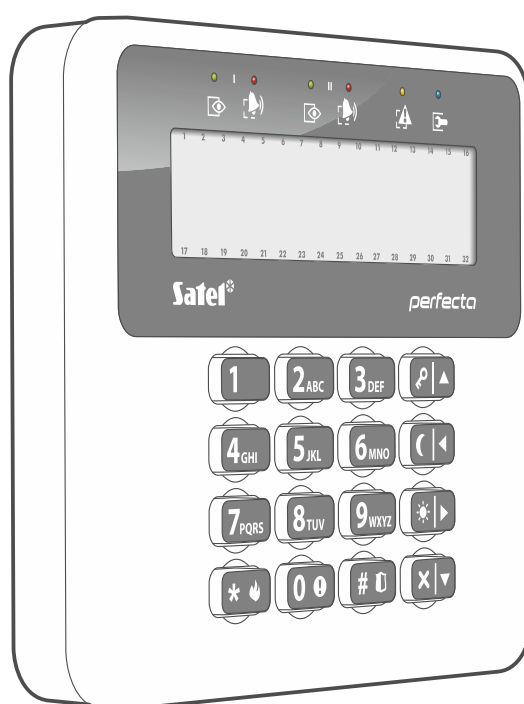


Manipulator bezprzewodowy
PRF-LCD-WRL

PL

Wersja oprogramowania 2.01



CE

prf-lcd-wrl_pl 01/23


WAŻNE


Urządzenie powinno być instalowane przez wykwalifikowany personel.


Przed przystąpieniem do montażu należy zapoznać się z instrukcją.

Wprowadzanie w urządzeniu jakichkolwiek modyfikacji, które nie są autoryzowane przez producenta, lub dokonywanie samodzielnych napraw oznacza utratę uprawnień wynikających z gwarancji.

Tabliczka znamionowa urządzenia jest umieszczona na podstawie obudowy.

 Urządzenie spełnia wymagania dyrektyw obowiązujących na terenie Unii Europejskiej.

 Urządzenie przeznaczone jest do montażu wewnątrz pomieszczeń.

 Urządzenia nie wolno wyrzucać z innymi odpadami komunalnymi. Należy się go pozbyć zgodnie z obowiązującymi przepisami dotyczącymi ochrony środowiska (urządzenie wprowadzono na rynek po 13 sierpnia 2005 r.).

Firma SATEL stawia sobie za cel nieustanne podnoszenie jakości swoich produktów, co może skutkować zmianami w ich specyfikacji technicznej i oprogramowaniu. Aktualna informacja o wprowadzanych zmianach znajduje się na naszej stronie internetowej.

Proszę nas odwiedzić:

<https://support.satel.pl>

SATEL sp. z o.o. niniejszym oświadcza, że typ urządzenia radiowego PRF-LCD-WRL jest zgodny z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst deklaracji zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym: www.satel.pl/ce

W instrukcji mogą wystąpić następujące symbole:



- uwaga;



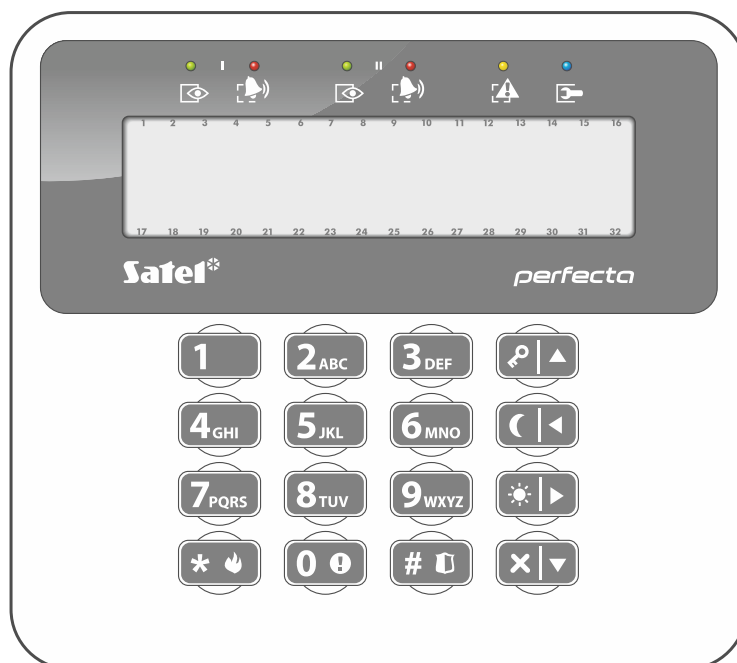
- uwaga krytyczna.

Bezprzewodowy manipulator PRF-LCD-WRL umożliwia obsługę i programowanie central PERFECTA wyposażonych w moduł WRL.



Manipulator PRF-LCD-WRL z wersją oprogramowania 2.01 jest obsługiwany poprawnie przez centrale PERFECTA z wersją oprogramowania 1.04 z 2022-05-17 (lub nowszą) / 2.00 z 2022-05-17 (lub nowszą).

Instrukcja dotyczy manipulatora z wersją elektroniki 2.2 (lub nowszą).



Rys. 1. Manipulator PRF-LCD-WRL.

1. Właściwości

- Dwukierunkowa szyfrowana komunikacja radiowa w paśmie częstotliwości 433 MHz.
- Wyświetlacz 2 x 16 znaków z podświetleniem.
- Diody LED informujące o stanie stref oraz systemu.
- 12 klawiszy, oznaczonych zgodnie ze standardem telefonicznym, przeznaczonych do wprowadzania danych.
- 4 klawisze dodatkowe do poruszania się po menu oraz załączania/wyłączania czuwania.
- Podświetlenie klawiszy.
- Wbudowany przetwornik piezoelektryczny do sygnalizacji dźwiękowej.
- Ochrona sabotażowa przed otwarciem obudowy i przed oderwaniem od podłoża.
- Zasilanie:
 - dwie baterie CR123A 3 V (wymagane),
 - zasilacz APS-055 firmy SATEL (opcjonalnie).

2. Opis

Tryby pracy

Manipulator bezprzewodowy zasilany z zasilacza APS-055 działa podobnie, jak manipulator przewodowy. Gdy manipulator jest zasilany z baterii, pracuje w jednym z dwóch trybów:

Wybudzony – tryb uruchamiany po naciśnięciu dowolnego klawisza. Dodatkowo manipulator może zostać wybudzony automatycznie w przypadku rozpoczęcia odliczania czasu na wejście lub czasu na wyjście, załączenia czuwania lub alarmu (patrz opis parametru „Czas wybudzania” s. 8). Gdy manipulator jest wybudzony, działa podobnie, jak przewodowy manipulator LCD. Wyświetlacz jest włączony. Podświetlenie, sygnalizacja na diodach LED i sygnalizacja dźwiękowa działają.

Uśpiony – tryb uruchamiany:

- po 20 sekundach od ostatniego naciśnięcia klawisza,
- po zakończeniu sygnalizacji zdarzenia, które wybudziło manipulator (patrz opis parametru „Czas wybudzania” s. 8).

Tryb ten służy oszczędzaniu energii. Wyświetlacz jest wyłączony. Podświetlenie, sygnalizacja na diodach LED i sygnalizacja dźwiękowa nie działają (jeżeli dla parametru „Czas wybudzania” zaprogramowany został czas różny od 0, sygnalizowany jest GONG z wejść).

Transmisje okresowe

Co 15 minut manipulator wysyła transmisję okresową. Transmisje te służą do nadzorowania obecności i sprawności manipulatora.

Zasilanie

W manipulatorze należy zainstalować dwie baterie CR123A 3 V. Opcjonalnie można podłączyć manipulator do zasilacza APS-055 firmy SATEL (zasilanie zewnętrzne). APS-055 to zasilacz dopuszczowy 5 V DC / 0,5 A. Jeżeli manipulator jest podłączony do zasilacza, baterie są używane tylko w przypadku utraty zasilania zewnętrznego.

Kontrola stanu baterii

Manipulator kontroluje stan baterii. Gdy napięcie jest niższe od 2,75 V:

- w trakcie każdej transmisji okresowej wysyłana jest informacja o słabej baterii,
- wyświetlany jest komunikat informujący o słabej baterii.



Czas pracy baterii zależy od sposobu użytkowania manipulatora. Gdy manipulator jest zasilany z baterii, im częściej jest wybudzany, tym szybciej rozładowane zostaną baterie.

3. Instalacja



Wszystkie połączenia elektryczne należy wykonywać przy wyłączonym zasilaniu.

Istnieje niebezpieczeństwo eksplozji baterii w przypadku zastosowania innych baterii niż zalecane przez producenta lub niewłaściwego postępowania z bateriami. Baterii nie wolno zgniatać, przecinać lub wystawiać na działanie wysokiej temperatury (wrzucać do ognia, wkładać do piekarnika itp.).

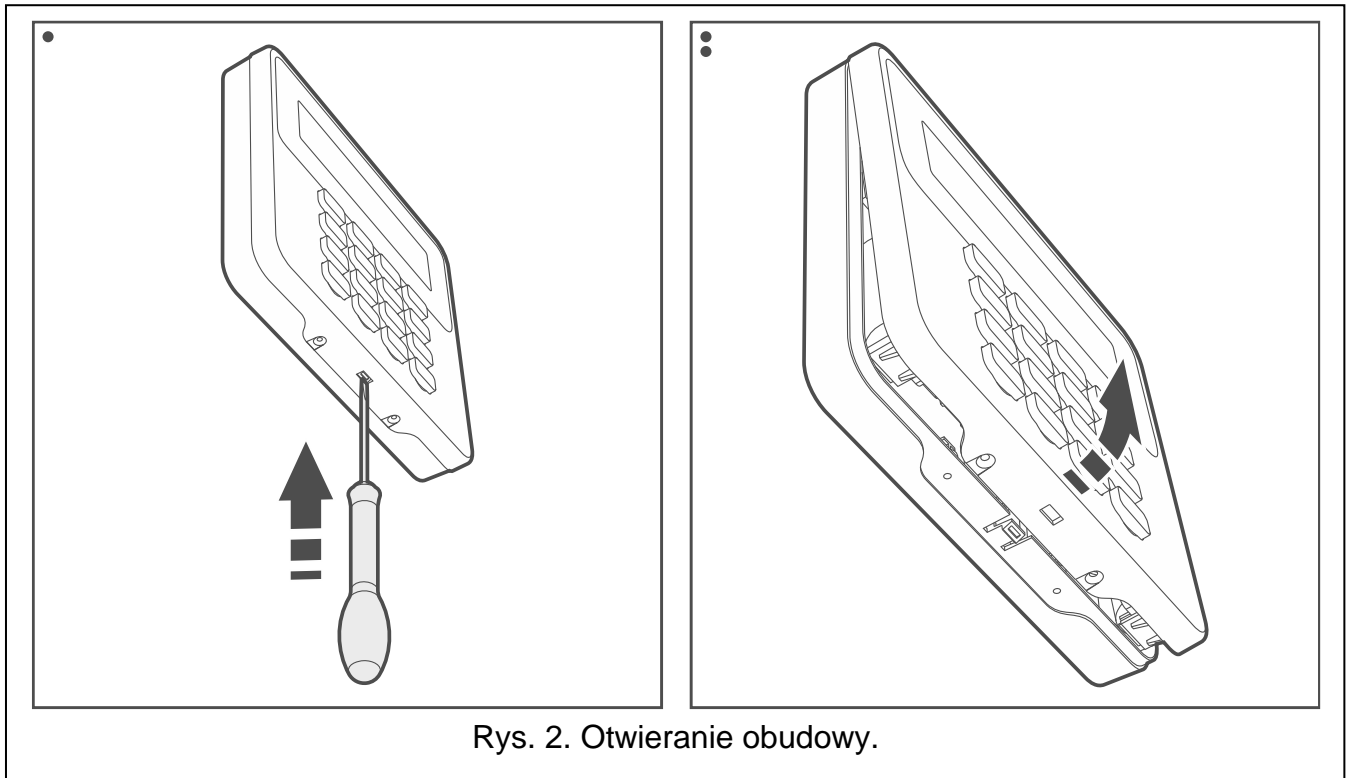
Nie wystawiaj baterii na działanie bardzo niskiego ciśnienia, ponieważ istnieje ryzyko wycieku łatwopalnej cieczy, ułatniania się gazu lub eksplozji baterii.

Zachowaj szczególną ostrożność w trakcie montażu i wymiany baterii. Producent nie ponosi odpowiedzialności za konsekwencje nieprawidłowego montażu baterii.

Zużytych baterii nie wolno wyrzucać, lecz należy się ich pozbywać zgodnie z obowiązującymi przepisami dotyczącymi ochrony środowiska.

Manipulator przeznaczony jest do montażu wewnątrz pomieszczeń. Miejsce montażu powinno umożliwiać łatwy i wygodny dostęp użytkownikom systemu. Wybierając miejsce montażu należy uwzględnić zasięg komunikacji radiowej.

1. Otwórz obudowę manipulatora (rys. 2).



Rys. 2. Otwieranie obudowy.

2. Zamontuj baterie i dodaj manipulator do centrali (patrz: „Dodanie manipulatora do centrali”).
3. Załóż pokrywę na zaczepy i zatrzaśnij obudowę.
4. Umieść manipulator w miejscu przyszłego montażu.



Jeżeli w czasie sprawdzania poziomu sygnału radiowego chcesz trzymać manipulator w ręku, chwyć manipulator z lewej strony (z prawej strony znajduje się antena, której nie należy zasłaniać).

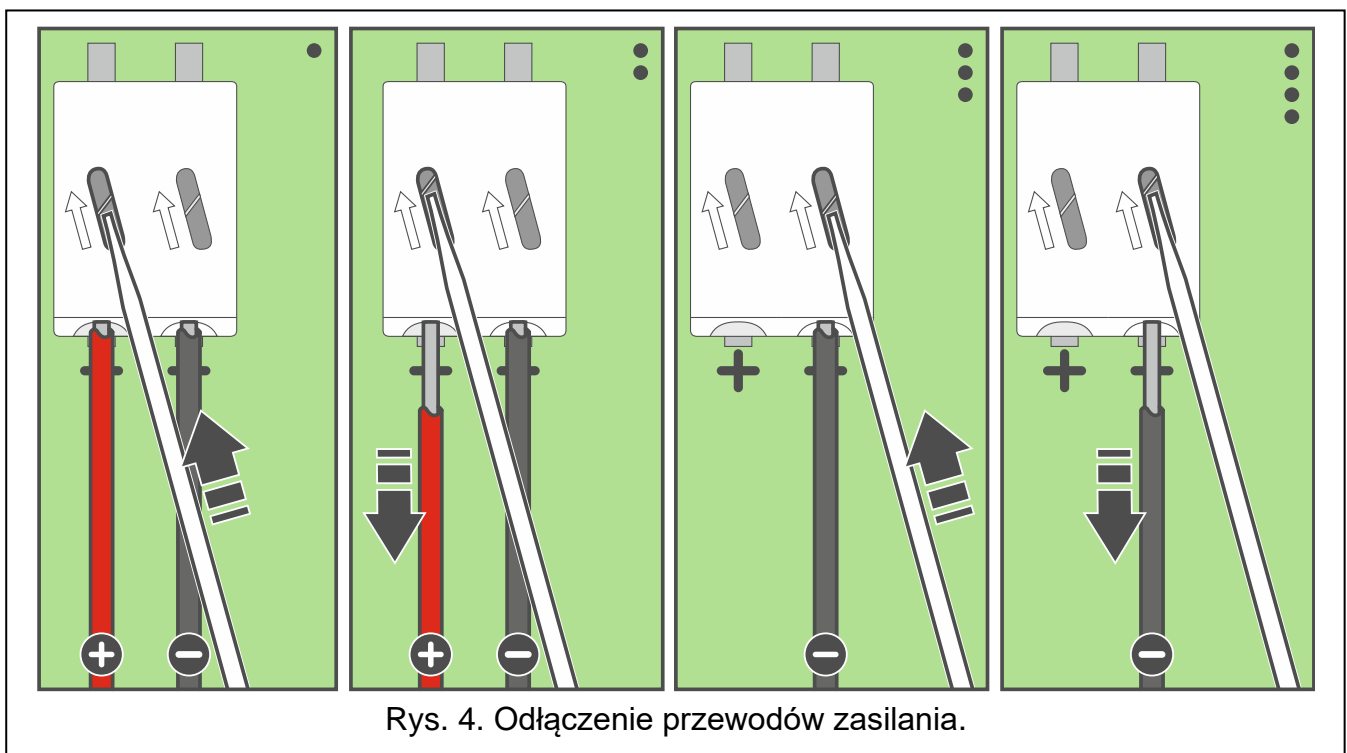
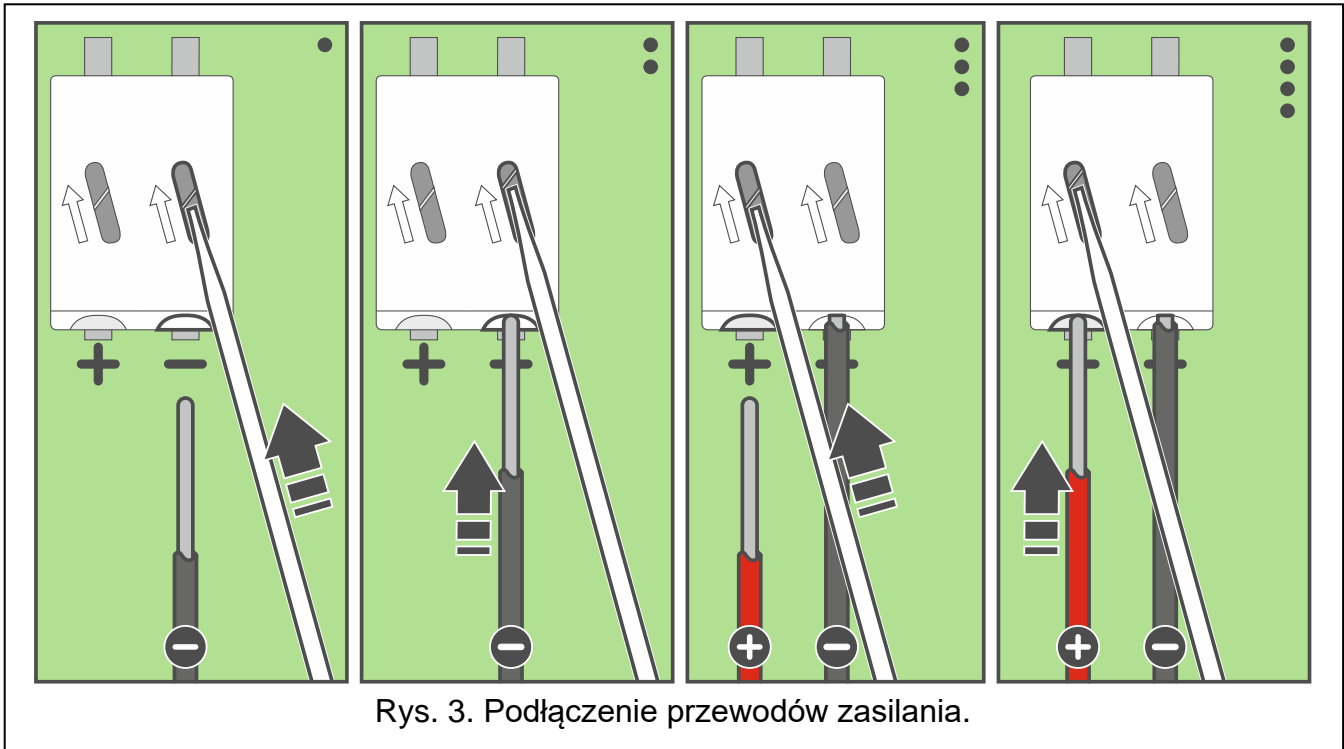
5. Naciśnij dowolny klawisz manipulatora. Na wyświetlaczu powinien zostać wyświetlony czas. Jeżeli nie zostanie wyświetlony, oznacza to, że manipulator nie łączy się z centralą i należy wybrać inne miejsce montażu. Czasami wystarczy przesunąć urządzenie o kilkanaście centymetrów.



W manipulatorze lub programie PERFECTA SOFT możesz sprawdzić poziom sygnału radiowego odbieranego przez centralę z manipulatora. Nie powinien być niższy niż 40%.

6. Otwórz obudowę manipulatora (rys. 2).
7. Przyłóż podstawę obudowy do ściany i zaznacz położenie otworów montażowych.
8. Wywierć w ścianie otwory na kołki montażowe.



9. Jeżeli manipulator ma być podłączony do zasilacza APS-055, przeprowadź przewody zasilania przez otwór w podstawie obudowy. Użyj przewodów giętkich o przekroju 0,5-0,75 mm².
10. Przy pomocy kołków i wkrętów przymocuj podstawę obudowy do ściany. Zastosuj kołki odpowiednio dobrane do podłoża (inne do betonu lub cegły, inne do gipsu itp.). Zamontowane urządzenie musi wytrzymać siłę zrywania nie mniejszą niż 50 N.
11. Załóż pokrywę na zaczepy i zatrzaśnij obudowę.
12. Jeżeli ma być używany zasilacz APS-055, podłącz przewody zasilania do zacisków „+” i „-” (rys. 3). Użyj wkrętaka płaskiego 1,8 mm.
13. Zablokuj pokrywę przy pomocy wkrętów.














3.1 Dodanie manipulatora do centrali

Manipulator bezprzewodowy można dodać do centrali przy pomocy komputera z zainstalowanym programem PERFECTA SOFT lub manipulatora LCD. W centrali można zarejestrować do 4 manipulatorów PRF-LCD-WRL. Jeżeli do centrali nie jest podłączony manipulator przewodowy, pierwszy manipulator bezprzewodowy można dodać tylko przy pomocy programu PERFECTA SOFT.

3.1.1 Program PERFECTA SOFT



1. Kliknij na zakładkę „Sprzęt”.
2. Kliknij na jeden z nieużywanych manipulatorów. Adres tego manipulatora zostanie przydzielony manipulatorowi bezprzewodowemu po zakończeniu procedury dodawania.
3. Kliknij na .
4. Wyświetlony zostanie panel dodawania urządzenia bezprzewodowego.
5. W polu „Nr seryjny” wprowadź numer seryjny manipulatora. Znajdziesz go na płytce elektroniki manipulatora.
6. Naciśnij dowolny klawisz dodawanego manipulatora.
7. Gdy wyświetlony zostanie komunikat „Dane urządzenia wczytano”, kliknij na „OK”.
8. Kliknij na , aby zapisać zmiany w centrali.

3.1.2 Manipulator

1. Uruchom tryb serwisowy.
2. Naciśnij kolejno     , aby uruchomić funkcję 1271.DODAJ.
3. Wprowadź numer seryjny manipulatora. Znajdziesz go na płytce elektroniki.
4. Naciśnij .
5. Gdy wyświetlone zostanie polecenie „Otwórz sabotaż urządz.”, naciśnij dowolny klawisz dodawanego manipulatora.
6. Wyświetlone zostaną typ i numer seryjny dodawanego manipulatora (jeżeli nic się nie wydarzy, może to oznaczać, że wprowadziłeś niewłaściwy numer seryjny – w takim przypadku naciśnij , aby wyjść z funkcji).
7. Naciśnij .
8. Gdy wyświetlone zostanie polecenie „WYBIERZ...”, przy pomocy klawiszy  i  wybierz adres, który ma mieć manipulator.
9. Naciśnij . Manipulator zostanie dodany.

3.2 Usunięcie manipulatora z centrali

3.2.1 Program PERFECTA SOFT

1. Kliknij na zakładkę „Sprzęt”.
2. Kliknij na manipulator bezprzewodowy, który chcesz usunąć.
3. Kliknij na .
4. W oknie, które się wyświetli, kliknij na „Usuń”, aby potwierdzić chęć usunięcia manipulatora.
5. Kliknij na , aby zapisać zmiany w centrali.

3.2.2 Manipulator

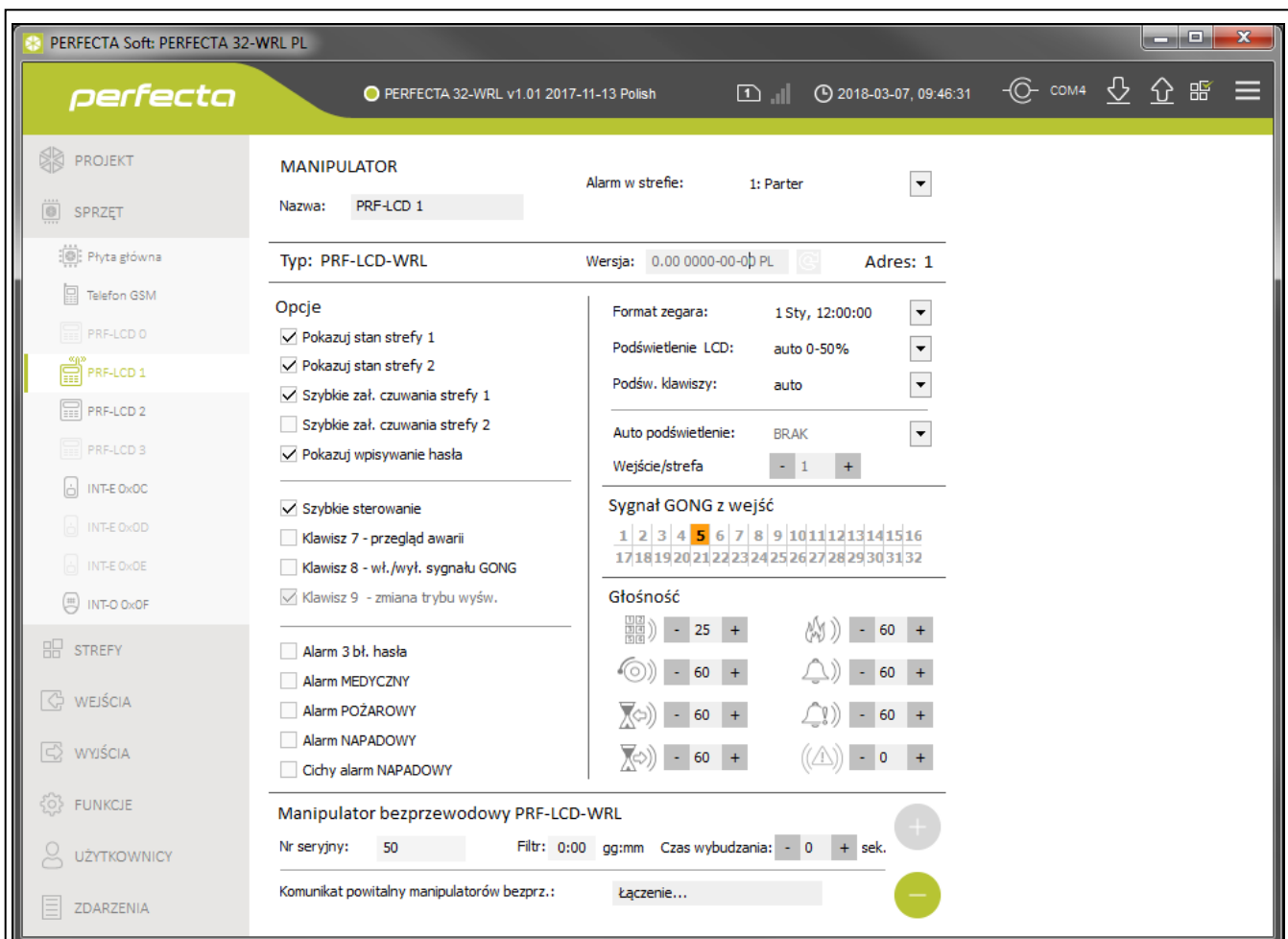
1. Uruchom tryb serwisowy.
2. Naciśnij kolejno **1** **2**ABC **7**PQRS **3**DEF **#** **0**, aby uruchomić funkcję 1273.USUŃ.
3. Przy pomocy klawiszy **X** **▼** i **P** **▲** wybierz manipulator, który chcesz usunąć.
4. Naciśnij **#** **0**.
5. Wyświetlone zostaną typ i numer seryjny usuwanego manipulatora.
6. Naciśnij **1**. Manipulator zostanie usunięty.

4. Konfigurowanie

Ustawienia manipulatora bezprzewodowego można skonfigurować przy pomocy komputera z zainstalowanym programem PERFECTA SOFT lub manipulatora LCD. W instrukcji używane są nazwy parametrów i opcji z programu PERFECTA SOFT. Gdy opisywany jest parametr lub opcja, w nawiasie kwadratowym znajdziesz jedną z poniższych informacji:

- nazwę funkcji, która służy do konfigurowania parametru lub opcji w manipulatorze,
- nazwę parametru lub opcji z manipulatora.

4.1 Ustawienia manipulatora



Rys. 3. Program PERFECTA SOFT: ustawienia manipulatora.

Nazwa [28.Nazwy] – indywidualna nazwa manipulatora (do 16 znaków).

Alarm w strefie [22.Strefy] – strefa, w której wywołany zostanie alarm w przypadku sabotażu manipulatora (otwarcia obudowy lub braku komunikacji).

Opcje

W manipulatorze do skonfigurowana niżej opisanych opcji służą funkcje 212.OPCJE i 211.ALARMY.

Pokazuj stan strefy 1 [Pokaz.stan.str.1] – jeżeli opcja jest włączona, diody i wyświetlacz manipulatora informują o stanie strefy 1. Dopiero po wprowadzeniu hasła przez użytkownika, który ma dostęp do strefy 2, manipulator będzie informował o stanie strefy 2.

Pokazuj stan strefy 2 [Pokaz.stan.str.2] – jeżeli opcja jest włączona, diody i wyświetlacz manipulatora informują o stanie strefy 2. Dopiero po wprowadzeniu hasła przez użytkownika, który ma dostęp do strefy 1, manipulator będzie informował o stanie strefy 1.

Szybkie zał. czuwania strefy 1 [Szybkie zał.str1] – jeżeli opcja jest włączona, w strefie 1 można załączać czuwanie bez wprowadzania hasła.

Szybkie zał. czuwania strefy 2 [Szybkie zał.str2] – jeżeli opcja jest włączona, w strefie 2 można załączać czuwanie bez wprowadzania hasła.

Pokazuj wpisywanie hasła [Pokaz.wpr.hasła] – jeżeli opcja jest włączona, na wyświetlaczu manipulatora prezentowane jest wpisywanie hasła przy pomocy gwiazdek.

Szybkie sterowanie [Szybkie sterow.] – jeżeli opcja jest włączona, możliwe jest sterowanie wyjściami przy pomocy klawiszy oznaczonych cyframi. Wyjścia „15. Sterowalne” należy przypisać do klawiszy (patrz: instrukcja PROGRAMOWANIE central PERFECTA).

Klawisz 7 – przegląd awarii [Przegląd awarii] – jeżeli opcja jest włączona, awarie można przejrzeć po naciśnięciu na 3 sekundy **7**_{PQRS}.

Klawisz 8 – wł./wył. sygnału GONGU [Wł./wył. gongu] – jeżeli opcja jest włączona, sygnalizację GONG można włączyć/wyłączyć przy pomocy klawisza **8**_{TUV} (naciśnięcie klawisza na około 3 sekundy).

Alarm 3 bł. hasła [Al.3 błęd.hasła] – jeżeli opcja jest włączona, trzykrotne wprowadzenie błędnego hasła wywoła alarm.

Alarm MEDYCZNY [Alarm medyczny] – jeżeli opcja jest włączona, naciśnięcie na około 3 sekundy klawisza **0**₀ wywoła alarm medyczny.

Alarm POŻAROWY [Alarm pożarowy] – jeżeli opcja jest włączona, naciśnięcie na około 3 sekundy klawisza *****_☛ wywoła alarm pożarowy.

Alarm NAPADOWY [Alarm napadowy] – jeżeli opcja jest włączona, naciśnięcie na około 3 sekundy klawisza **#**_☛ wywoła alarm napadowy.

Cichy alarm NAPADOWY [Al.napad.cichy] – jeżeli opcja jest włączona, alarm napadowy wywołany z klawiatury będzie alarmem cichym tzn. manipulator o nim nie informuje, nie ma głośnej sygnalizacji, ale alarm jest raportowany do stacji monitorującej. Cichy alarm napadowy jest przydatny, gdy centrala wysyła zdarzenia do stacji monitorującej i osoby postronne nie mają się dowiedzieć o wywołaniu alarmu. Opcja dostępna, jeżeli włączona jest opcja „Alarm NAPADOWY”.

Wyświetlacz i klawisze

Format zegara [210.Format zeg.] – sposób prezentowania czasu i daty na wyświetlaczu.

Podświetlenie LCD [26.Podświet.LCD] – sposób działania podświetlenia wyświetlacza. W przypadku manipulatora zasilanego z baterii podświetlenie działa tylko, gdy manipulator jest wybudzony i dostępne ustawienia należy interpretować w następujący sposób:

brak – wyłączone.

stałe 50% – włączone: jasność 50%.

stałe 100% – włączone: jasność 100%.

auto 0-50% – włączone: jasność 50%.

auto 0-100% – włączone: jasność 100%.

auto 50%-100% – włączone: jasność 100%.

Podsw. klawiszy [27.Podsw.klaw.] – sposób działania podświetlenia klawiszy. W przypadku manipulatora zasilanego z baterii podświetlenie działa tylko, gdy manipulator jest wybudzony i dostępne ustawienia należy interpretować w następujący sposób:

brak – wyłączone.

auto – włączone.

stałe – włączone.

Sygnal GONG z wejść

Manipulator może sygnalizować przy pomocy dźwięków naruszenie wybranych wejść.



Jeżeli manipulator bezprzewodowy jest zasilany z baterii:

- sygnalizacja GONG uruchamiana jest nie częściej niż co 30 sekund,
- uśpiony manipulator sygnalizuje GONG, gdy „Czas wybudzania” jest różny od 0.

Głośność



[251.Klawiatura] – głośność dźwięków generowanych podczas obsługi manipulatora (naciskanie klawiszy, potwierdzanie wykonania operacji itp.).



[252.Gong] – głośność dźwięków generowanych po naruszeniu wejścia (sygnalizacja GONG).



[253.Czas na wej] – głośność sygnalizacji czasu na wejście.



[254.Czas na wyj.] – głośność sygnalizacji czasu na wyjście.



[255.Al.pożarowy] – głośność sygnalizacji alarmów pożarowych.



[256.Al.włam.] – głośność sygnalizacji alarmów włamaniowych, napadowych i medycznych.



[257.Al.ostrzeg.] – głośność sygnalizacji alarmów ostrzegawczych.



[258.Nowa awaria] – głośność sygnalizacji awarii.

Manipulator bezprzewodowy

Filtr [1272.Filtr] – czas odliczany od odebrania transmisji z manipulatora. Po jego upływie, jeżeli nie zostanie odebrana kolejna transmisja, zgłoszony zostanie brak komunikacji z manipulatorem. Możesz wprowadzić 0 lub od 1 do 48 godzin. Jeżeli wprowadzisz 0, wyłączysz kontrolę obecności urządzenia.

Czas wybudzania [213.Czas wybudz] – maksymalny czas, na który może zostać automatycznie wybudzony manipulator (dotyczy manipulatora zasilanego z baterii). Jeżeli wprowadzisz wartość różną od 0:

- manipulator będzie automatycznie wybudzany w przypadku rozpoczęcia odliczania czasu na wejście lub czasu na wyjście, załączenia czuwania lub alarmu,
- GONG z wejść będzie sygnalizowany także, gdy manipulator jest uśpiony.

Jeżeli wprowadzisz 0, manipulator nie będzie automatycznie wybudzany.



Gdy „Czas wybudzania” jest różny od 0, manipulator nasłuchuje w oczekiwaniu na transmisje z informacjami o zdarzeniach. W konsekwencji rośnie zużycie energii i czas pracy na baterii ulega znacznemu skróceniu.

Manipulator jest wybudzany automatycznie nie częściej niż co 30 sekund. Jeżeli zdarzenie, które powinno wybudzić manipulator, wystąpi szybciej niż 30 sekund od ostatniego automatycznego wybudzenia, manipulator pozostanie uśpiony.

„Czas wybudzania” to czas maksymalny tzn., jeżeli sygnalizacja zdarzenia zakończy się wcześniej, manipulator zostanie wcześniej uśpiony.

Wybudzenie manipulatora może być opóźnione o kilka sekund w stosunku do wystąpienia zdarzenia.

Komunikat powitalny manipulatorów bezprz. [218.Kom.powit.] – komunikat wyświetlany przez manipulator bezprzewodowy po wybudzeniu (dotyczy manipulatora zasilanego z baterii). Komunikat we wszystkich manipulatorach jest taki sam.

Przyciski



– kliknij, aby dodać manipulator bezprzewodowy.



– kliknij, aby usunąć manipulator bezprzewodowy.

5. Obsługa

Manipulatora bezprzewodowego możesz używać tak samo, jak przewodowego manipulatora LCD.



Jeżeli manipulator bezprzewodowy jest zasilany z baterii, najpierw naciśnij dowolny klawisz, aby wybudzić manipulator. Oprócz wybudzenia manipulatora, naciśnięcie klawisza będzie miało inne skutki, przewidziane dla danego klawisza. Manipulator traktuje identycznie każde naciśnięcie klawisza.

Sposób korzystania z manipulatora opisany jest w instrukcjach centrali alarmowej. Instrukcje te dostępne są w wersji elektronicznej na stronie www.satel.pl

6. Dane techniczne

Pasma częstotliwości pracy	433,05 ÷ 434,79 MHz
Zasięg komunikacji radiowej (w terenie otwartym).....	do 200 m
Baterie	2 x CR123A 3 V
Pobór prądu w stanie gotowości z baterii.....	4 µA
Maksymalny pobór prądu z baterii	55 mA
Napięcie zasilania (zasilacz).....	5 V DC
Pobór prądu w stanie gotowości z zasilacza.....	17 mA
Maksymalny pobór prądu z zasilacza	48 mA
Klasa środowiskowa wg EN50130-5.....	II
Zakres temperatur pracy.....	-10°C...+55°C
Maksymalna wilgotność.....	93±3%
Wymiary obudowy	139 x 124 x 22 mm
Masa.....	280 g